

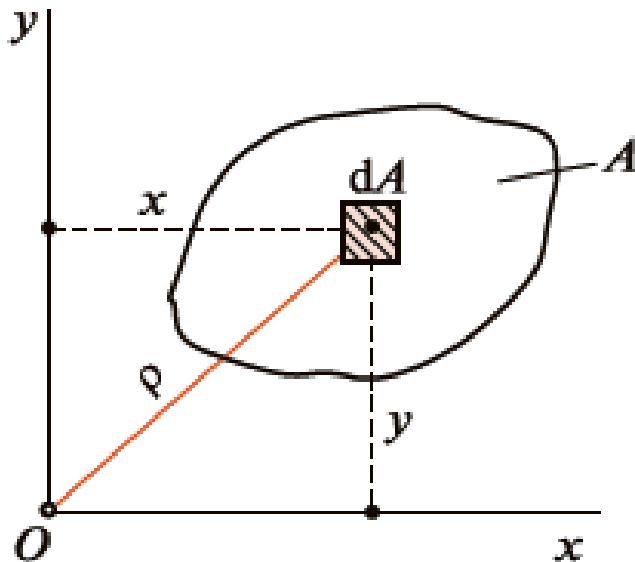
# Геометрические характеристики плоских сечений

При некоторых деформациях прочность деталей зависит не только от площади поперечного сечения, но и от его формы. До сих пор мы изучали деформации, у которых напряжения зависели только от площади поперечного сечения. В дальнейшем для изучения деформаций кручения и изгиба нам потребуется знание некоторых других геометрических характеристик плоских фигур.

# СТАТИЧЕСКИЙ МОМЕНТ ПЛОЩАДИ

*Статическим моментом площади* плоской фигуры относительно оси, лежащей в той же плоскости, называется взятая по всей площади сумма произведений площадей элементарных площадок на расстояния от них до этой оси (рис.).

Статический момент площади обозначим  $S$  с индексом соответствующей оси:



$$S_x = \int_A y dA; \quad S_y = \int_A x dA.$$

В теоретической механике были выведены формулы для определения координат центра тяжести площади фигуры:

$$x_C = \frac{\sum(A_i x_i)}{\sum A_i}; \quad y_C = \frac{\sum(A_i y_i)}{\sum A_i}.$$

Так как в этих формулах под  $A_i$  можно понимать площадь  $dA$  элементарной площадки, то в пределе при  $dA$ , стремящемся к нулю, выражения, стоящие в числителях правых частей формул, будут представлять собой статические моменты площади фигуры относительно осей  $y$  и  $x$ , а  $\sum A_i$  есть площадь  $A$  всей фигуры. Следовательно,

$$S_y = \int_A x dA = x_C A; \quad S_x = \int_A y dA = y_C A.$$

Статический момент площади фигуры относительно оси, лежащей в этой же плоскости, равен произведению площади фигуры на расстояние от ее центра тяжести до этой оси. Размерность статического момента площади:

$$[S] = [x_c][A] = \text{м} \cdot \text{м}^2 = \text{м}^3.$$

Статический момент площади фигуры может быть величиной положительной, отрицательной и равной нулю.

Очевидно, что статический момент площади относительно оси, проходящей через центр тяжести площади фигуры (центральной оси), в том числе относительно оси симметрии фигуры, *равен нулю*.

При определении статического момента площади сложной фигуры также можно применять метод разбиения, т. е. определять статический момент всей фигуры как алгебраическую сумму статических моментов отдельных ее частей:

$$S = \sum S_i$$

где  $S_i$  — статический момент площади каждой части фигуры.

Понятие о статическом моменте площади понадобится нам в дальнейшем для определения положения центров тяжести сечений и при определении касательных напряжений при изгибе.

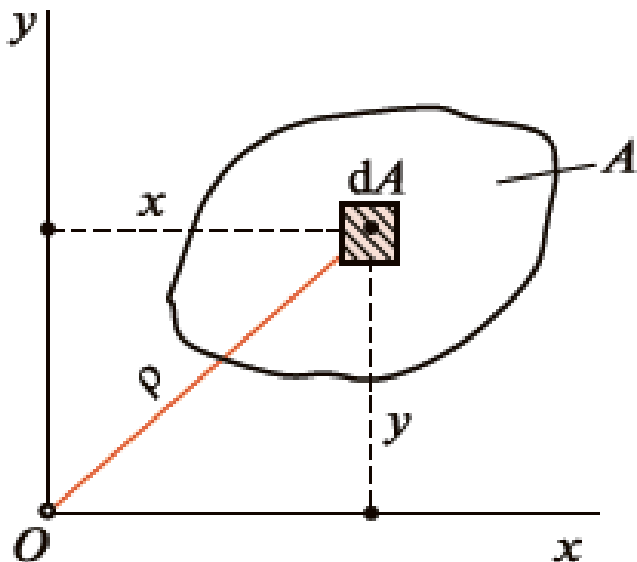
# ПОЛЯРНЫЙ МОМЕНТ ИНЕРЦИИ

*Полярным моментом инерции* плоской фигуры относительно полюса, лежащего в той же плоскости, называется взятая по всей площади сумма произведений площадей элементарных площадок на квадраты их расстояний до полюса (см. рис.). Полярный момент инерции обозначим:

$$I_p = \int_A \rho^2 dA.$$

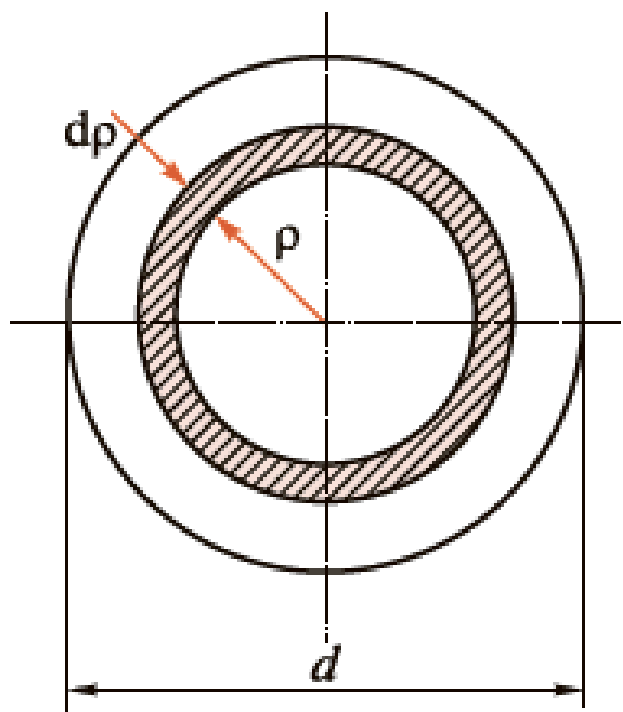
Размерность полярного момента инерции:

$$[I_p] = [\rho^2][A] = \text{м}^2 \cdot \text{м}^2 = \text{м}^4.$$



*Полярный момент инерции – величина всегда положительная и не равная нулю.*

Так как понятие полярного момента инерции понадобится нам при изучении деформаций кручения круглых валов, то приведем формулы для определения полярных моментов инерции круглого сплошного и кольцевого сечений, принимая за полюс центры этих фигур.



Круг диаметром  $d$ :

$$I_p = \frac{\pi d^4}{32} = 0,1d^4.$$

Кольцо размером  $D \times d$ :

$$I_p = \frac{\pi}{32}(D^4 - d^4) \approx 0,1(D^4 - d^4).$$

Полярный момент инерции кольцевого сечения можно вычислить как разность полярных моментов инерции большого и малого кругов.

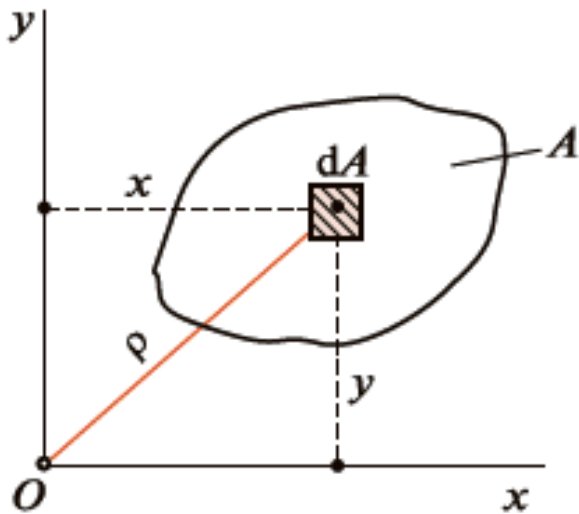
# ОСЕВОЙ МОМЕНТ ИНЕРЦИИ

*Осевым моментом инерции* плоской фигуры относительно оси, лежащей в той же плоскости, называется взятая по всей площади сумма произведений площадей элементарных площадок на квадрат расстояний от них до этой оси (см. рис.).

Осевой момент инерции обозначим  $I$  с индексом, соответствующим оси.

Очевидно, что осевой и полярный моменты инерции имеют одинаковую размерность:

$$[I] = \text{м}^4.$$



Сумма осевых моментов инерции относительно двух взаимно перпендикулярных осей равна полярному моменту инерции относительно начала координат:

$$I_x + I_y = I_p.$$

*Понятие об осевых моментах инерции понадобится нам в дальнейшем при изучении теории изгиба.*

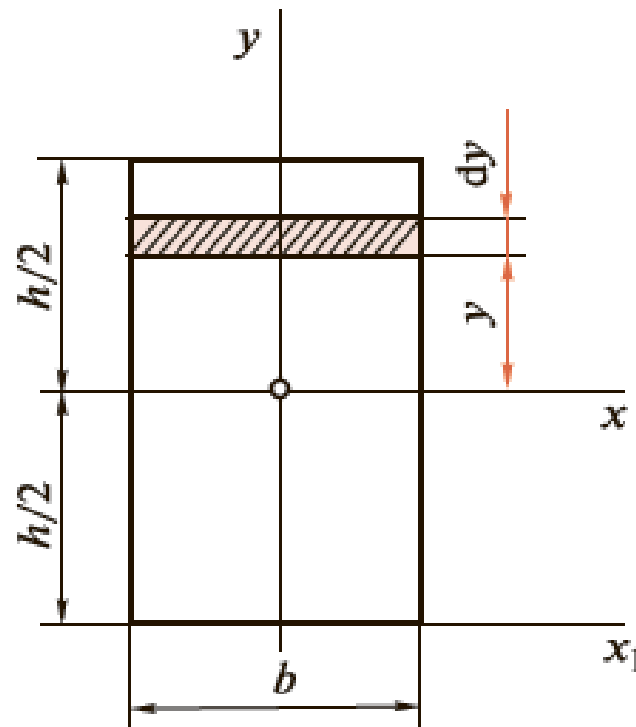


## Осевые моменты инерции некоторых простых фигур

Прямоугольник размером  $b \times h$

$$I_x = \frac{bh^3}{12}.$$

Для квадрата со стороной  $a$   $I_x = a^4/12$ .



Круг диаметром  $d$  относительно осей  $x$  и  $y$ .

В силу симметрии для круга  $I_x = I_y$ .

$$I_x = I_y = \frac{I_p}{2} = \frac{\pi}{64}d^4 \approx 0,05d^4.$$

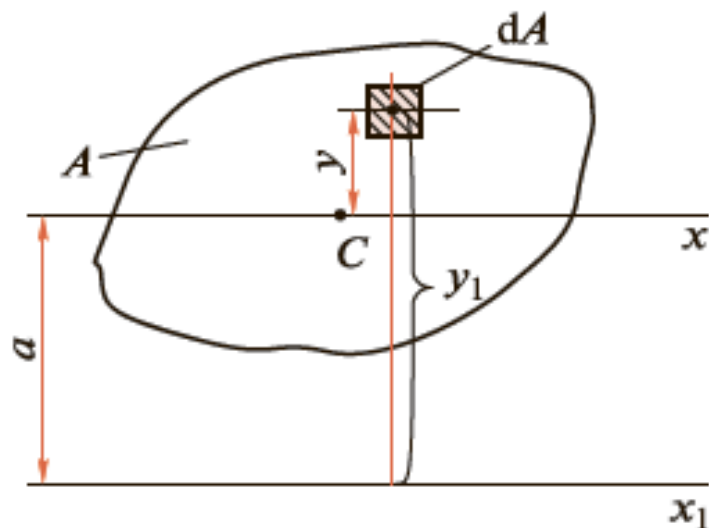
Кольцо размером  $D \times d$  относительно осей  $x$  и  $y$ :

$$I_x = I_y = \frac{\pi}{64}(D^4 - d^4) \approx 0,05(D^4 - d^4).$$

## МОМЕНТ ИНЕРЦИИ ПРИ ПАРАЛЛЕЛЬНОМ ПЕРЕНОСЕ ОСЕЙ

Оси, проходящие через центр тяжести фигуры, называются *центральными*. Момент инерции относительно центральной оси называется *центральным моментом инерции*.

**Теорема.** Момент инерции относительно какой-либо оси равен сумме момента инерции относительно центральной оси, параллельной данной, и произведения площади фигуры на квадрат расстояния между осями.

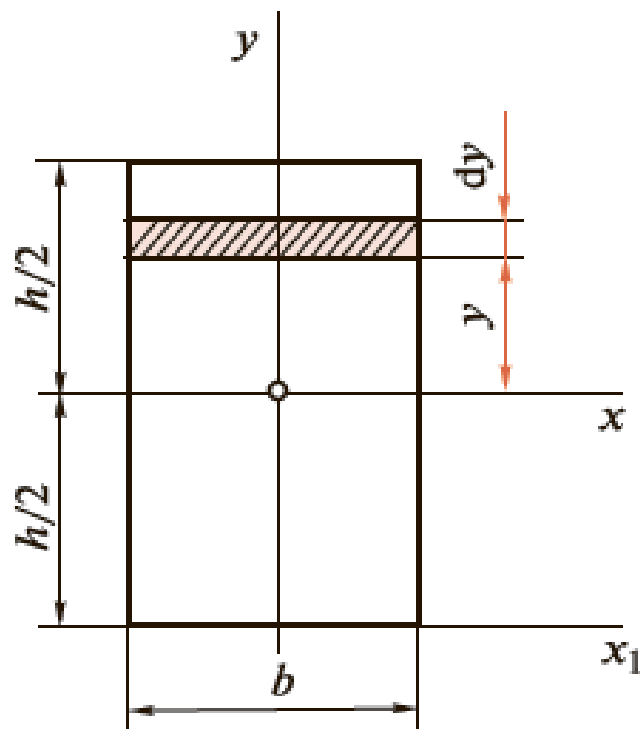


$$I_{x_1} = I_x + a^2 A$$

Формулой можно пользоваться только в тех случаях, когда одна из параллельных осей – центральная.

Анализируя полученную формулу, можно сделать вывод, что из множества параллельных осей *момент инерции будет наименьшим относительно центральной оси.*

Выведем формулу для вычисления момента инерции прямоугольника относительно оси  $x_1$ , проходящей через основание (см. рис.):



$$I_{x_1} = I_x + a^2 A = \frac{bh^2}{12} + \frac{h^2bh}{4} = \frac{bh^3}{3}.$$

# ГЛАВНЫЕ ОСИ И ГЛАВНЫЕ МОМЕНТЫ ИНЕРЦИИ

Оси, относительно которых моменты инерции имеют максимальное и минимальное значения, называются *главными осями инерции*.

Момент инерции относительно главной оси называется *главным моментом инерции*.

Если главная ось проходит через центр тяжести фигуры, то она называется *главной центральной осью*, а момент инерции относительно этой оси – *главным центральным моментом инерции*.

Особо важным является то обстоятельство, что если фигура имеет ось симметрии, то эта ось всегда будет одной из главных центральных осей.

## ЦЕНТРОБЕЖНЫЙ МОМЕНТ ИНЕРЦИИ

*Центробежным моментом инерции* плоской фигуры называется взятая по всей площади фигуры сумма произведений элементарных площадок на произведение расстояний этих площадок до двух данных взаимно-перпендикулярных осей:

$$I_{xy} = \int_A xy dA,$$

где  $x, y$  — расстояния от площадки  $dA$  до осей  $y$  и  $x$ .

Центробежный момент инерции может быть положительным, отрицательным и в частном случае равным нулю. Если взаимно-перпендикулярные оси  $x$  и  $y$  или одна из них являются осью симметрии плоской фигуры, то относительно таких осей центробежный момент инерции равен нулю.

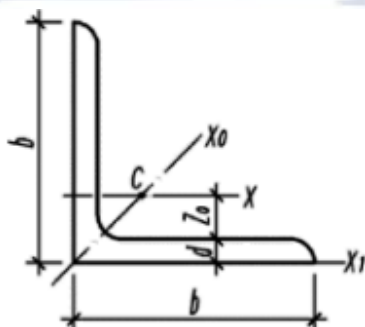
Центробежный момент инерции входит в формулы для определения положения главных осей несимметричных сечений.

## РАДИУС ИНЕРЦИИ СЕЧЕНИЯ

В таблицах стандартов на профили прокатных сталей содержится геометрическая характеристика, которая называется *радиусом инерции сечения*. Она используется при изучении внецентренного растяжения или сжатия, а также продольного изгиба и вычисляется по формулам:

$$i_x = \sqrt{\frac{I_x}{A}}, \quad i_y = \sqrt{\frac{I_y}{A}},$$

где  $I_x$ ,  $I_y$  — осевые моменты инерции сечения относительно центральных осей;  $A$  — площадь сечения.



На рисунке и в таблице используются следующие обозначения:  $b$  — ширина полки;  $d$  — толщина полки;  $I$  — осевой момент инерции;  $i$  — радиус инерции;  $z_0$  — расстояние от центра тяжести до полки.

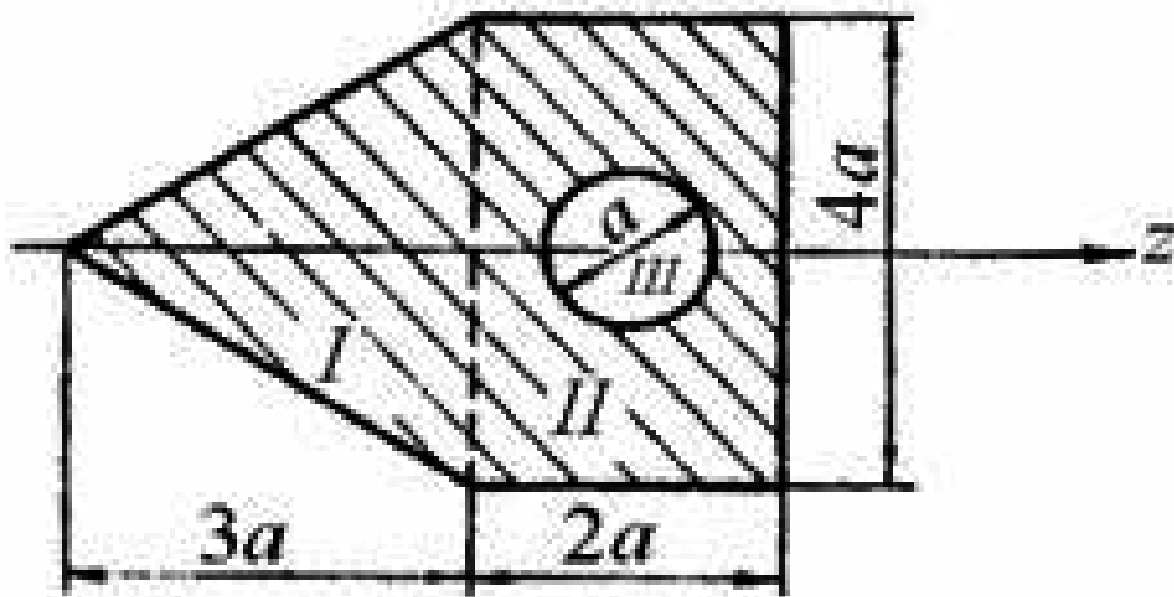
Номинальные размеры, площадь поперечного сечения, масса 1 м длины, справочные величины для осей

№ профиля	Масса 1 м	Размеры		Площадь сечения	Справочные величины для осей							
		$b$	$d$		$x$		$x_0$		$y_0$		$x_1$	$z_0 + d$
					$I_x$	$i_x$	$I_{x0max}$	$i_{x0max}$	$I_{y0min}$	$i_{y0min}$	$I_{x1}$	
		кг	мм		см <sup>2</sup>	см <sup>4</sup>	см	см	см	см	см <sup>4</sup>	см
2	0,89	20	3	1,13	0,40	0,59	0,63	0,75	0,17	0,39	0,81	0,60
	1,15	20	4	1,46	0,50	0,58	0,78	0,73	0,22	0,38	1,09	0,64
2,5	1,12	25	3	1,43	0,81	0,75	1,29	0,95	0,34	0,49	1,57	0,73
	1,46	25	4	1,86	1,03	0,74	1,62	0,93	0,44	0,48	2,11	0,76
2,8	1,27	28	3	1,62	1,16	0,85	1,84	1,07	0,48	0,55	2,20	0,80
3,2	1,46	32	3	1,86	1,77	0,97	2,80	1,23	0,74	0,63	3,26	0,89
	1,91	32	4	2,43	2,26	0,96	3,58	1,21	0,94	0,62	4,39	0,94
3,6	1,65	36	3	2,10	2,56	1,10	4,06	1,39	1,06	0,71	4,64	0,99
	2,16	36	4	2,75	3,29	1,09	5,21	1,38	1,36	0,70	6,24	1,04

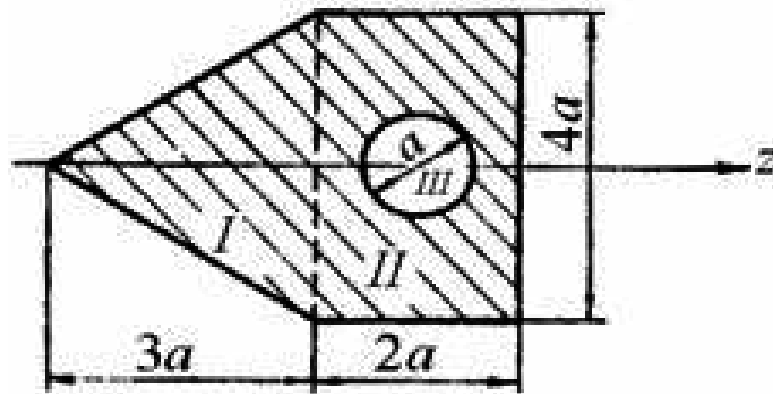


### Задание 1

Определить момент инерции сечения, показанного на рисунке, относительно оси симметрии,  $a=10$  см.



## Решение



Разбиваем заданное сечение на простейшие элементы:  
I - равнобедренный треугольник, II - прямоугольник, III - круг.

Момент инерции сложной фигуры относительно оси z определяется согласно формуле:

$$I_z = \sum_{i=1}^3 (I_z)_i = I_z^I + I_z^{II} - I_z^{III}.$$

## Решение

Определяем моменты инерции слагаемых простейших элементов.

Для равнобедренного треугольника:

$$I_z^I = \frac{h_1 \cdot b_1^3}{48} = \frac{3a \cdot (4a)^3}{48} = 4,00a^4;$$

Для прямоугольника согласно формуле:

$$I_z^{II} = \frac{b_2 \cdot h_2^3}{12} = \frac{2a \cdot (4a)^3}{12} = 10,67a^4;$$

Для круга согласно формуле:

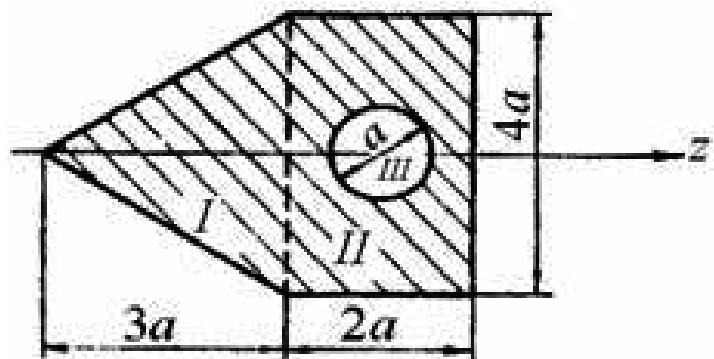
$$I_z^{III} = \frac{\pi d^4}{64} = \frac{\pi a^4}{64} = 0,0491a^4.$$

## *Решение*

Окончательно получим:

$$I_z = 4,0a^4 + 10,67a^4 - 0,0491a^4 = 14,6a^4 = 14,6 \times 10^4 = 1,46 \times 10^5 \text{ см}^4.$$

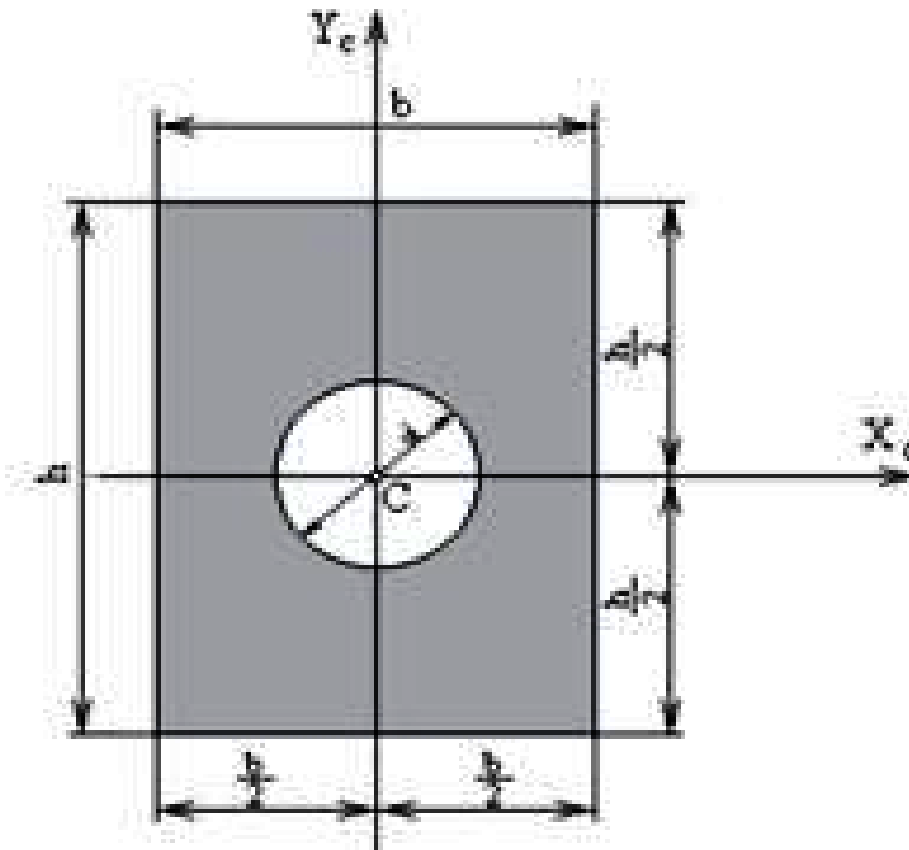
Определить момент инерции сечения, показанного на рисунке, относительно оси симметрии.



№ варианта	а, см	№ варианта	а, см
1	7	15	21
2	8	16	22
3	9	17	23
4	10	18	24
5	11	19	25
6	12	20	26
7	13	21	27
8	14	22	28
9	15	23	29
10	16	24	30
11	17	25	31
12	18	26	32
13	19	27	33
14	20	28	34

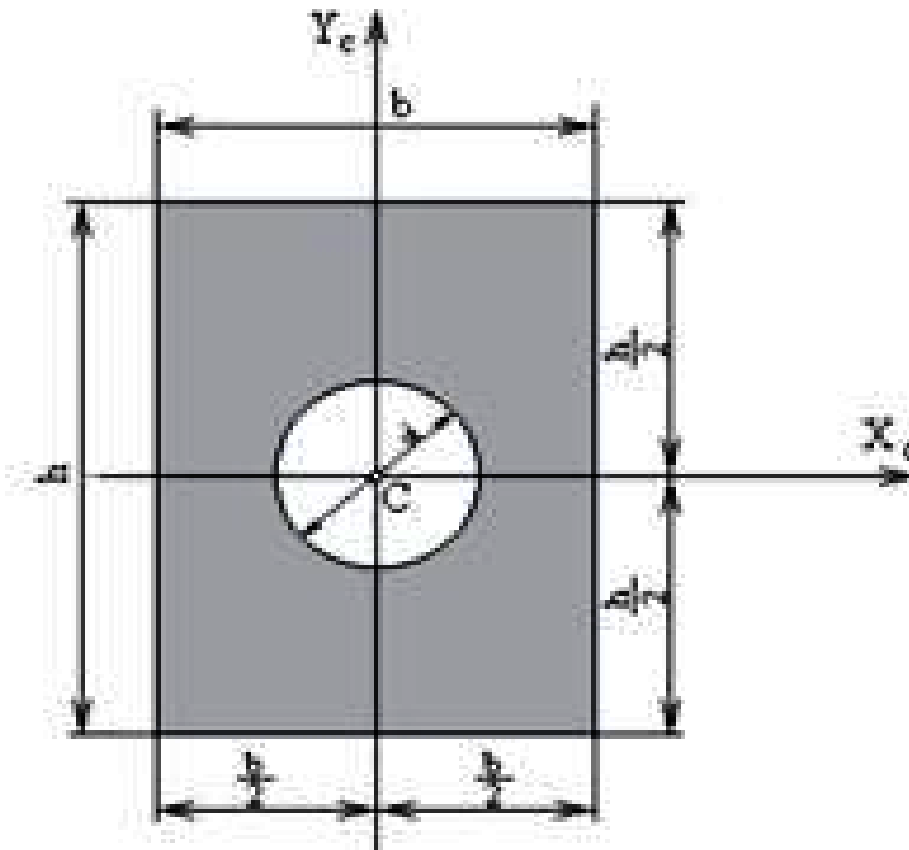
## Задание 2

Определить положение главных центральных осей и вычислить величины главных центральных моментов инерции сечения, представленного на рисунке, если  $b = 0,1$  м,  $h = 0,2$  м,  $d = 0,05$  м.



## Решение

Сечение, изображенное на рисунке, представляет собой прямоугольник с отверстием в виде круга с отрицательной площадью. Так как сечение имеет две оси симметрии, то центр тяжести сечения лежит в точке пересечения этих осей. Эти же оси в данном случае будут являться главными центральными осями.



## Решение

Определяем главные моменты инерции сечения. Предварительно по формулам, вычисляем моменты инерции элементарных фигур.

*Для прямоугольника:*

$$J_x^{(1)} = \frac{bh^3}{12} = \frac{0,1 \cdot 0,2^3}{12} = 6,667 \cdot 10^{-5} \text{ м}^4,$$

*Для круга:*

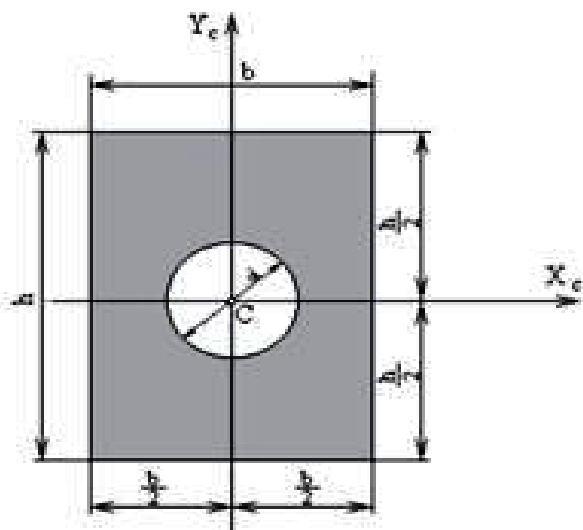
$$J_x^{(2)} = \frac{\pi d^4}{64} = \frac{3,14 \cdot 0,05^4}{64} = 0,037 \cdot 10^{-5} \text{ м}^4.$$

Момент инерции всего сечения относительно оси X равен:

$$J_x = J_x^{(1)} - J_x^{(2)} = (6,667 - 0,037) \cdot 10^{-5} = 6,63 \cdot 10^{-5} \text{ м}^4.$$



Определить положение главных центральных осей и вычислить величины главных центральных моментов инерции сечения, представленного на рисунке.



№ варианта	b, м	h, м	d, м	№ варианта	b, м	h, м	d, м
1	0,1	0,2	0,05	15	0,16	0,3	0,09
2	0,11	0,21	0,06	16	0,17	0,31	0,08
3	0,12	0,22	0,07	17	0,18	0,32	0,07
4	0,13	0,23	0,08	18	0,2	0,33	0,06
5	0,14	0,24	0,09	19	0,21	0,34	0,05
6	0,15	0,25	0,1	20	0,22	0,35	0,04
7	0,16	0,26	0,09	21	0,23	0,36	0,045
8	0,17	0,3	0,08	22	0,24	0,2	0,039
9	0,18	0,31	0,07	23	0,1	0,21	0,05
10	0,2	0,32	0,06	24	0,11	0,22	0,06
11	0,21	0,33	0,05	25	0,12	0,23	0,07
12	0,22	0,34	0,04	26	0,13	0,24	0,08
13	0,23	0,35	0,045	27	0,14	0,25	0,09
14	0,24	0,36	0,039	28	0,15	0,26	0,1